# UR16e Ficha técnica

El UR16e ofrece 16 kg de carga útil, lo que permite emplear herramientas de extremo de brazo más pesadas y la manipulación de múltiples piezas.

Hasta la fecha, hemos entregado más de 50 000 robots industriales colaborativos UR a clientes de todas las industrias y de todo el mundo. UR16e es uno de los cuatro cobots e-Series, cada uno con una combinación de carga útil y alcance particular. e-Series brinda una flexibilidad increíble y una facilidad de uso incomparable para su aplicación.

# Contacto

## **VICOSYSTEMS**

- © C/Girona, 159 08203 Sabadell - Barcelona
- © 937 478 903
- vicosystems@vicosystems.com

⊕ vicosystems.com

### UR16e

## **Especificaciones**

| Carga útil         | 16 kg (35,3 lbs)                    |
|--------------------|-------------------------------------|
| Alcance            | 900 mm (35,4 in)                    |
| Grados de libertad | 6 articulaciones giratorias         |
| Programación       | Pantalla táctil de 12" con interfaz |

#### Rendimiento

Consumo promedio máximo

| Consumo típico en regimen de | 350 W  |
|------------------------------|--|
| operación moderado           |  |
| Seguridad                    | 17 funciones de seguridad configurables              |
| Certificaciones              | EN ISO 13849-1, PLd Categoría 3,<br>y EN ISO 10218-1 |
| O                            |  |

585 W

| Fuerza, x-y-z | Par, x-y-z       |
|---------------|------------------|
| 160,0 N       | 10,0 Nm          |
| 5,0 N         | 0,2 Nm           |
| 5,5 N         | 0,5 Nm           |
|               | 160,0 N<br>5,0 N |

#### Movimiento

| Repetibilidad según<br>la norma ISO 9283 | ± 0.05 mm         |                  |
|--|-------------------|------------------|
| Movimiento de ejes                       | Rango de trabajo  | Velocidad máxima |
| Base                                     | ± 360°            | ± 120°/s         |
| Hombro                                   | ± 360°            | ± 120°/s         |
| Codo                                     | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 1                                 | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 2                                 | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Muñeca 3                                 | ± 360°            | ± 180°/s         |
| Velocidad TCP estándar                   | 1 m/s (39,4 in/s) |                  |

#### **Funciones**

| Clasificación IP              | IP54                                 |
|-------------------------------|--------------------------------------|
| Clase ISO 14644-1 Sala limpia | 5                                    |
| Ruido                         | Menos de 65 dB(A)                    |
| Montaje del robot             | Cualquier orientación                |
| Puertos de E/S en herramienta |                                      |
| Entradas digitales            | 2                                    |
| Salidas digitales             | 2                                    |
| Entradas analógicas           | 2                                    |
| Voltaje en E/S de herramienta | 12/24 V                              |
| Alimentación E/S herramienta  | 2 A (doble pin) 1 A (pin individual) |

#### Características físicas

| Caracteristicas risicas                   |   |
|---|---|
| Huella                                    | Ø 190 mm  |
| Materiales                                | Aluminio, plástico, acero   |
| Tipo de conector<br>para herramientas     | M8   M8 8-pin   |
| Long. cable del brazo robótico            | 6 m (236 in) cable incluido.<br>12 m (472 in) y opciones de alta<br>flexibilidad disponibles. |
| Peso con cable                            | 33,1 kg (73 lbs)  |
| Rango de temperatura<br>de funcionamiento | 0-50°C  |
| Humedad                                   | 90%RH (sin condensación)  |



## Caja de control

## **Especificaciones**

| Clasificación IP                          | IP44                     |
|---|--------------------------|
| Clase ISO 14644-1 Sala limpia             | 6                        |
| Rango de temperatura<br>de funcionamiento | 0-50°C                   |
| Humedad                                   | 90%RH (sin condensación) |
| Puertos de E/S                            |                          |
| Entradas digitales                        | 16                       |
| Salidas digitales                         | 16                       |
| Entradas analógicas                       | 2                        |
| Salidas analógicas                        | 2                        |
| Entradas digitales<br>en cuadratura       | 4                        |

| E/S de fuente de alimentación | 24V 2A                       |
|-------------------------------|------------------------------|
| Comunicación                  | Frecuencia de control 500 Hz |
|                               | Modbus TCP                   |
|                               | PROFINET                     |
|                               | Ethernet/IP                  |
|                               | USB 2.0, USB 3.0             |

Fuente de alimentación 100-240 VAC, 47-440 Hz

### **Características físicas**

| ,2 in x 17,6 in x 10 in) |
|--------------------------|
| g (26,5 lbs)             |
| ro pulverizado           |
|                          |

Caja de control también disponible en versión OEM.

## Consola de programación

## **Especificaciones**

| Clasificación IP       | IP54                     |
|------------------------|--------------------------|
| Humedad                | 90%RH (sin condensación) |
| Resolución de pantalla | 1280 x 800 píxeles       |
|                        |                          |

### Características físicas

| Materiales         | Plástico   |
|--------------------|--|
| Peso               | 1,6 kg (3,5 lbs)<br>con 1 m de cable TP incluido |
| Longitud del cable | 4,5 m (177,17 in)                                |

Consola de programación también disponible con opción 3PE.